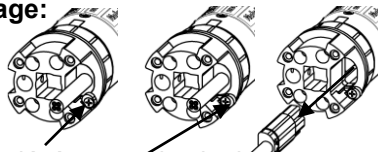


instruction de montage

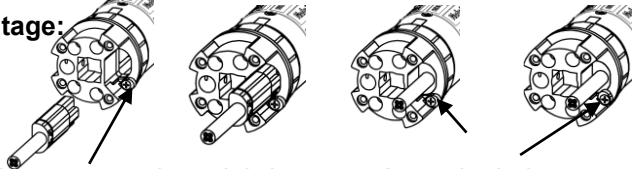
Le câble de raccordement peut être débranché si nécessaire et remplacé par un nouveau.

Démontage:



Desserrer légèrement la vis de serrage, tourner le disque excentrique vers la droite et retirer le câble.

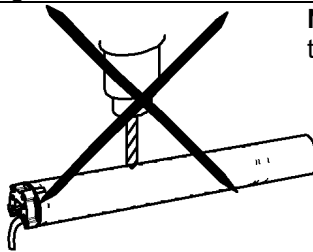
Montage:



Le disque excentrique doit être tourné vers la droite, pousser la fiche jusqu'à la butée, tourner le disque excentrique vers la gauche et serrer la vis de serrage.



Pousser le moteur tubulaire dans l'axe - ne pas frapper !!

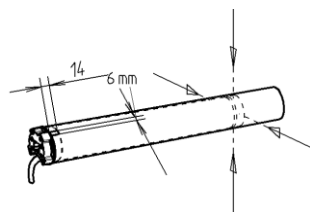


Ne percez pas dans la zone du moteur tubulaire !

Les vis ou les rivets ne doivent pas rayer le moteur !

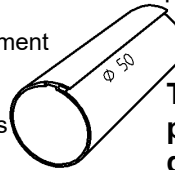
A noter lors de l'utilisation de tubes ronds

●●● à ce stade, un bon conseil: utilisez les axes de montage rapide SIRAL pour les mini volets roulants !!



n'est pas nécessaire pour les axes de montage rapide SIRAL

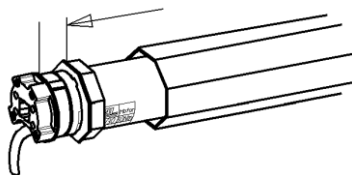
Découper l'axe du côté entraînement pour l'adaptateur. Noter la position d'entraîneur. Pousser le moteur tubulaire dans l'axe manière à ce que le nez d'adaptateur pénètre dans l'encoche. Fixer l'entraîneur avec 4 vis ou rivets.



Toutes les opérations et précautions ci-dessus sont donc annulées:

pas de rivetage, de vissage, de perçage, de décalage. Il suffit de pousser le moteur dans l'axe, de pincer les ressorts - c'est fait!

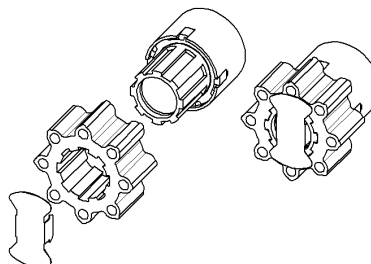
Mettez l'adaptateur



Important :

L'adaptateur doit être poussé jusqu'à la butée sur le support de l'adaptateur.

Mettez l'entraîneur



Utiliser des entraîneurs sans ABS

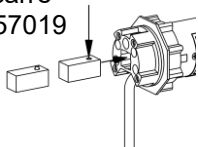
Fixer l'entraîneur sans ABS sur le bouchon de la boîte de vitesses, puis brancher le clip de retenue.

Support moteur :

Poser palier carrée :

Pousser le boulon à ressort, pousser le carré dans le trou de sorte que le trou d'encastrement pointe dans la même direction que le boulon à ressort. Le boulon à ressort saute dans l'alésage et verrouille le carré.

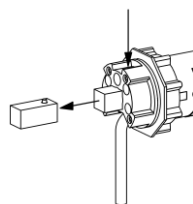
le carré N°57019



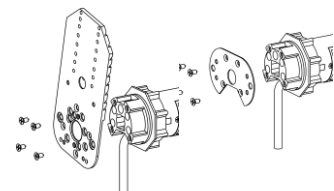
Avec le carré utilisé, tous les paliers carrés peuvent être utilisés..

Palier à moteur de tube au palier visse

avec vis Spax Seko 4*16 (ou DIN 7982 3.9*9.5) à la tête du moteur.

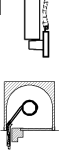
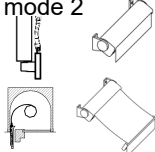
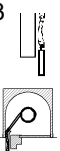
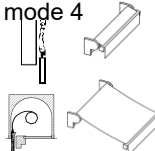


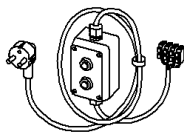
Pour renforcer le carré, on repousse les boulons de verrouillage à l'aide d'une goupille et on retire le carré.



Définition des positions final

Le moteur dispose de 4 modes de mise au point différents, la sélection se fait automatiquement par le réglage de la position final.

| | | | | | |
|---|--|--|---|--|---|
| <p>mode 1</p>  | <p>HAUT & BAS d'arrêt fixe</p> | <p>Le post-réglage automatique est effectué indépendamment des deux points d'arrêt.</p> | <p>mode 2</p>  | <p>HAUT d'arrêt fixe et BAS point final défini</p> | <p>Le post-réglage automatique est effectué au point HAUT. Pour les stores, un équilibrage de la longueur de la toile est effectué.</p> |
| <p>mode 3</p>  | <p>HAUT point final défini et BAS d'arrêt fixe</p> | <p>Le post-réglage automatique est effectué au point BAS. Le point final HAUT est fix.</p> | <p>mode 4</p>  | <p>HAUT & BAS point final défini</p> | <p>Un post-réglage automatique n'existe pas. Les deux points finals sont fix.</p> |



Le moteur est livré en mode d'apprentissage, continuez-vous directement avec le réglage.

Mettez-le en mode d'apprentissage seulement si nécessaire.



Si un dysfonctionnement survient au cours de l'apprentissage, si un moteur déjà appris doit être installé ailleurs ou si des modifications ont été apportées au VR ou au store, le moteur peut être mis en mode d'apprentissage, voir page 3 ci-dessous.

Pour cela et pour régler les points finals dans les modes 2 à 4, un câble de réglage spécial (réf. 58008E) est nécessaire afin de permettant d'appuyer simultanément sur HAUT et BAS.



Important !

- S'il vous plaît noter l'ordre, il faut toujours apprendre d'abord le point HAUT, puis le point BAS.
- Le processus de réglage ne doit **jamais** être démarré ou poursuivi immédiatement avant un arrêt fixe, mais au moins 1/4 de tour de l'axe avant, cette distance minimale est nécessaire pour le réglage de la force.

Réglage mode 1 (HAUT & BAS d'arrêt fixe) arrêt fixe ajustement automatique

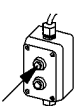

| | | | | |
|-----|---|---------|--|---|
| 1.1 |  <p>Appuyer sur le bouton HAUT</p> | jusqu'à |  | ce que le point final en haut soit atteint et que le moteur s'éteigne, appuyer sur le bouton après l'arrêt au moins 1 seconde plus longtemps. |
|-----|---|---------|--|---|

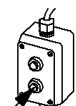


Si le moteur s'arrête avant d'atteindre le point final en raison d'une défaillance (augmentation trop rapide de la force), il doit être remis en mode d'apprentissage à nouveau.

| | | | | |
|-----|--|---------|--|--|
| 1.2 |  <p>Appuyez sur le bouton BAS</p> | jusqu'à |  | ce que le point final en bas soit atteint et que le moteur s'éteigne, appuyer sur le bouton après l'arrêt au moins 1 seconde plus longtemps. |
|-----|--|---------|--|--|


L'apprentissage des forces se fait automatiquement lors d'une course continue d'un point d'arrêt à l'autre

Réglage mode 2 (arrêt fixe en HAUT, point final défini en BAS)

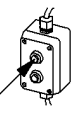
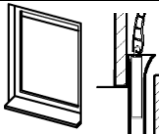
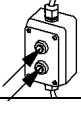

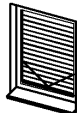
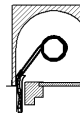
| | | | | |
|-----|---|---------|--|---|
| 2.1 |  <p>Appuyer sur le bouton HAUT</p> | jusqu'à |  | ce que le point final en haut soit atteint et que le moteur s'éteigne, appuyer sur le bouton après l'arrêt au moins 1 seconde plus longtemps. |
|-----|---|---------|--|---|


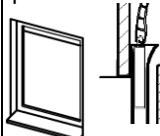
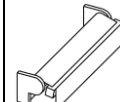
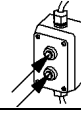

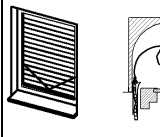
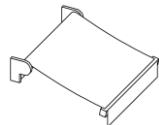

| | | | | | | |
|-----|--|-------------------------------------|--|---|--|---|
| 2.2 |  <p>Appuyer sur le bouton BAS</p> | <p>jusqu'à la position demander</p> | <p>pour les VR</p>  | <p>les suspensions sont à l'extérieur, le attache n'a pas encore de pression.</p> | <p>pour les stores</p>  | <p>Le tissu ne doit pas dépasser, doit être tendu</p> |
|-----|--|-------------------------------------|--|---|--|---|

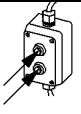
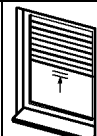
Il est permis de faire marche arrière ou de rouler en impulsions courtes.

| | | |
|-----|---|--|
| 2.3 |  <p>Appuyez simultanément sur les deux boutons environ 2sec. pour apprendre la position du bas. Pour confirmer l'apprentissage, un double claquement est effectué.</p> | <p>Si vous appuyez trop brièvement sur les touches, la position n'est pas mémorisée.</p> |
|-----|---|--|

L'apprentissage des forces se fait automatiquement lors d'une course continue d'un point d'arrêt à l'autre

| Réglage mode 3 (point final défini en HAUT, arrêt fixe en BAS) | | | | | |
|--|---|---|---------|---|--|
| 3.1 |  | Appuyer sur le bouton HAUT | jusqu'à |  | la position demander. Toutefois, le VR doit rester solidement dans le guidage, de manière à ne pas le quitter en cas de modification du comportement de l'enroulement. |
| Il est permis de faire marche arrière ou de rouler en impulsions courtes. | | | | | |
| 3.2 |  | Appuyez simultanément sur les deux boutons environ 2sec. pour apprendre la position du haut. Pour confirmer l'apprentissage, un double claquement est effectué. | | | Si vous appuyez trop brièvement sur les touches, la position n'est pas mémorisée. |
| 3.3 |  | Appuyer sur le bouton BAS | jusqu'à |   | ce que le point final en bas soit atteint et que le moteur s'éteigne, appuyer sur le bouton après l'arrêt au moins 1 seconde plus longtemps. |
| L'apprentissage des forces se fait automatiquement lors d'une course continue d'un point d'arrêt à l'autre | | | | | |

| Réglage mode 4 (arrêt fixe en HAUT, arrêt fixe en BAS) | | | | | | | |
|--|---|---|---------|---|--|---|--|
| 4.1 |  | Appuyer sur le bouton HAUT | jusqu'à | pour les VR  | la position demander. Toutefois, le VR doit rester solidement dans le guidage, de manière à ne pas le quitter en cas de modification du comportement de l'enroulement. | pour les stores  | Le tissu doit être enrouler, la barre ne doit pas heurter. |
| Il est permis de faire marche arrière ou de rouler en impulsions courtes. | | | | | | | |
| 4.2 |  | Appuyez simultanément sur les deux boutons environ 2sec. pour apprendre la position du haut. Pour confirmer l'apprentissage, un double claquement est effectué. | | | Si vous appuyez trop brièvement sur les touches, la position n'est pas mémorisée. | | |
| 4.3 |  | Appuyer sur le bouton BAS | jusqu'à | pour les VR  | Les suspensions sont à l'extérieur, l'attache n'a pas encore de pression. | pour les stores  | Le tissu ne doit pas dépasser, doit être tendu |
| Il est permis de faire marche arrière ou de rouler en impulsions courtes. | | | | | | | |
| 4.4 |  | Appuyez simultanément sur les deux boutons environ 2sec. pour apprendre la position du bas. Pour confirmer l'apprentissage, un double claquement est effectué. | | | Si vous appuyez trop brièvement sur les touches, la position n'est pas mémorisée. | | |
| L'apprentissage des forces se fait automatiquement lors d'une course continue d'un point d'arrêt à l'autre | | | | | | | |

| Pas nécessaire en état de livraison, seulement en cas de besoin ! Mettre le moteur en mode d'apprentissage : (tous les points finals sont effacés) | | | | | | |
|---|---|--|--|------------|--|---|
| |  | Appuyer sur les deux boutons au moins 6 sec. | | maintenant |  | le moteur se déclenche brièvement 1x. Si le moteur est déjà en mode d'apprentissage, le moteur commence au bout d'environ 1 seconde avec un double claquement, celui-ci doit être ignoré. |

C'est important ! Si, au cours du processus d'apprentissage, une erreur se produit, une panne de courant ou un problème de protection contre la surchauffe, le réglage des points finaux doit être effectué à nouveau.

En cas de défaillance dans le sens HAUT ou BAS, un redémarrage dans le même sens n'est pas possible, le moteur doit d'abord être relâché dans le sens inverse.

Remarque générale :

Le moteur est équipé d'une protection contre la surchauffe. Si le moteur est coupé par "chaud", il ne peut être remis en marche qu'après une phase normale de refroidissement.